

第2章のマイクロプロセッサ回路と、本誌2007年8月号特集1第2章のアナログRGB出力回路を使って「何か、意味のある作品を…」と思い立って、「ブロック崩しゲーム」の制作に着手した. (筆者)

FPGA でアーケード・ゲーム製作

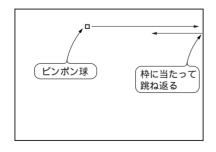
黎明期のテレビ・ゲームの基板には100個近くのTTL標準ロジックICが並んでいました.標準ロジックICだけで,テレビの同期信号から画面上のアクションまで組み上げられていたアーケード・ゲームもありました.

当時のロジック IC 1 個を 100 ゲートとしても, 25 万ゲートの Spartan-3E(XC3S250)には2,500 個分の IC を組み込めるパワーがあります.

FPGA であれば,多くのIC をコツコツはんだ付けする手間も不要です.パソコン上でHDLコードを記述するだけで回路が完成します.30年前には考えられなかった25万ゲートのFPGA を使ってアーケード・ゲームを作ってみよう.これが開発の動機です.

図1 **ピンポン玉の動作**(水 平方向のみ)

10 x 10 ドットのピンポン 球(正方形で表現)を表示 し,それがゆっくり画面 上を移動し,画面の枠で 跳ね返る様子を表現.



2 ピンポン球の表示

本誌 2007 年 8 月号特集 1 の第 2 章で VGA 画面表示の同期信号を作りました.まず図1に示すように10 ドット×10 ドットのピンポン球(画面上では正方形)を表示してみましょう.次にこのピンポン球を画面上をゆっくり移動させて画面の枠で跳ね返る様子を表現します.

リスト1 に示すように,

- ピンポン球の水平方向位置を示すh pos
- 垂直方向位置を示す v_pos

を定義します.初期値としてピンポン球の左上角の座標を (144,244)としました.**リスト**2の記述を追加するとピンポン球が画面の中ほどに表示されます.

リスト1 ピンポン玉の表示(内部信号の定義)

リスト2 **ピンポン玉の表示**(画面の中ほどにピンポン玉を白色で表示.ただし四角の球?)

KeyWord

ADuC7026, XC3S500E-VQ208, Spartan-3E, VGA, RGB, CQ-SP3EDW, CQ-SP3E208, 画像フレーム・メモリ, LDO, ブロック崩しゲーム

画像処理回路入門

ピンポン球の移動

3

次にリスト3に示すように,三つの内部信号を定義します.

● **クロック** pul

● ピンポン球の水平方向の動き h dir

● ピンポン球の垂直方向の動き v dir

puls は,垂直カウンタの一部から取り出した適度な速さのクロックです.h_dir,v_dirはピンポン球の移動方向を示します.pulsの立ち上がり時に,ピンポン球の移動方向に位置レジスタの値を1ずつ加減します.これによってピンポン球が移動します.移動の結果,ピンポン球の位置が画面の端に到達した場合はピンポン球の移動方向を逆にします.

リスト4は水平方向の動きに対する制御の記述です.同様に垂直方向の制御も追加すると,ピンポン球は図2に示すように画面の枠内を移動します.

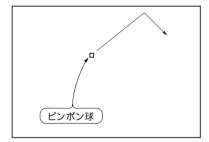
4 パドルの追加

さて次は図3のように画面の中央下部分にパドル(サイズ80ドット×8ドット)を配置します.パドルに当たるとピンポン球が跳ね返るように記述を変更します.

リスト5はパドルの属性定義で、パドルの左上角の座標

図2 **ピンポン球の動作**(上 下左右に移動)

画面の上下左右枠で跳ね返りながら,斜め上下の 移動を繰り返す.



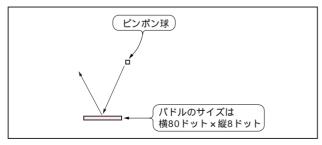


図3 パドルの配置

画面の中央下部分にパドル(サイズ80ドット×8ドット)を配置し,その部分でもピンポン球が跳ね返るように変更.

を(280,384)としています.パドルのサイズは固定値(constant),位置座標は変化可能なレジスタ値(signal)として定義します.

Part2

リスト6はパドルの配置とピンポン球の跳ね返りの記述です.パドルの上側だけでなく,下側でもピンポン球が跳ね返るよう,2カ所に分けて記述してあります.

5 ブロック崩しの記述

今度はピンポン球の跳ね返りを利用して,図4のように配置したブロックを消していく「ブロック崩し」にしてみましょう.

まずブロックを配置します.ブロックの有無はUスト7に示すようにレジスタb1k1のビットで示します(1:b0:b1).

リスト3 動きのあるピンポン玉の表示(内部信号定義)

クロックとして puls , ピンポン玉の動きの方向は , 水平方向を示す h_dir , 垂直方向を示す v dir を定義

```
signal h_dir : std_logic :='0'; ・・・・0:左へ 1:右へ
signal v_dir : std_logic :='0'; ・・・・0:下へ 1:上へ
signal puls : std_logic;
```

リスト4 動きのあるピンポン玉の表示(水平方向のみ制御)

ピンポン玉移動用のクロックの生成と,水平方向の動きに対する制御部分

```
puls<=v_counter(6);
process (puls)
      if puls'event and puls='1' then
                if h_dir='1' then
                          h_pos<=h_pos+1;
                          if h_pos>630 then
                                    h_dir<='0';
                          end if:
                else
                          h_pos<=h_pos-1;
                          if h_pos<=1 then</pre>
                                   h dir<='1';
                          end if:
                end if.
      end if;
end process:
```

リスト5 パドルの配置(内部信号定義の追加)

パドルの左上角の座標を(280,384)とする.パドルのサイズは固定(constant)で位置座標は変化できるよう定義.



リスト6 パドルの配置と跳ね返りの制御

垂直制御部分に,パドルの表示とパドルでの跳ね返り制御を加えたもの、パドルの上側だけでなく,下側でもピンポン球が跳ね返るように,2箇所に分けて記述。

```
puls<=v counter(6);
process (puls)
begin
       if puls'event and puls='1' then
       ・・・・・・・・・・・・(水平方向制御)
              if v_dir='1' then
                     v_pos<=v_pos+1; パドル上側跳ね返り制御

if v_pos+10=pad_v_pos and h_pos>=pad_h_pos and h_pos<pad_h_pos+pad_h_size then
                                       v_dir<='0';
                         end if;
                     if v_pos>470 then
                             v_dir<='0':
                      end if.
              else
                     v_pos<=v_pos-1; パドル下側跳ね返り制御

if v_pos=pad_v_pos+pad_v_size and h_pos>=pad_h_pos and h_pos<pad_h_pos+pad_h_size then
                                                  パドル下側跳ね返り制御
                                      v dir<='1':
                         end if;
                      if v_pos<=1 then</pre>
                            v dir<='1';
                      end if;
              end if;
       end if;
end process;
 "111" when h_counter>h_pos and h_counter<h_pos+10
            and v_counter>v_pos and v_counter<v_pos+10 else
 |"011" when h_counter>=pad h_pos and h_counter<pad h_pos+pad h_size パドルを
 and v counter>=pad v pos and v counter<pad v pos+pad v size else 水色で表示
 "000";
```

リスト8 ブロックの赤色表示

```
rqb<=
 "111" when h_counter>=h_pos and h_counter<h_pos+10
            and v_counter>=v_pos and v_counter<v_pos+10 else
 "011" when h_counter>=pad_h_pos and h_counter<pad_h_pos+pad_h_size
 and v_counter>=pad v_pos and v_counter<pad v_pos+pad v_size else
"100" when blk1(0)='1' and h_counter>0 and h_counter<0+30 and v_counter<12 else
 "100" when blk1(1)='1' and h_counter>32 and h_counter<32+30 and v_counter<12 else
  "100" when blk1(2)='1' and h_counter>64 and h_counter<64+30 and v_counter<12 else
 "100" when blk1(3)='1' and h\_counter>96 and h\_counter<96+30 and v\_counter<12 else
  "100" when blk1(4)='1' and h\_counter>128 and h\_counter<128+30 and v\_counter<12 else
 "100" when blk1(5) = '1' and h_counter > 160 and h_counter < 160 + 30 and v_counter < 12 else
  "100" when blk1(6) = '1' and h_counter>192 and h_counter<192+30 and v_counter<12 else
  "100" when blk1(7)='1' and h_counter>224 and h_counter<224+30 and v_counter<12 else
 "100" when blk1(8)='1' and h_counter>256 and h_counter<256+30 and v_counter<12 else
  "100" when blk1(9)='1' and h_counter>288 and h_counter<288+30 and v_counter<12 else
 "100" when blk1(10)='1' and \overline{h} counter>320 and \overline{h} counter<320+30 and \overline{v} counter<12 else
  "100" when blk1(11)='1' and h_counter>352 and h_counter<352+30 and v_counter<12 else
 "100" when blk1(12)='1' and h_counter>384 and h_counter<384+30 and v_counter<12 else
 "100" when blk1(13)='1' and h_counter>416 and h_counter<416+30 and v_counter<12 else
 "100" when blk1(14)='1' and h_counter>448 and h_counter<448+30 and v_counter<12 else
  "100" when blk1(15)='1' and h_counter>480 and h_counter<480+30 and v_counter<12 else
 "100" when blk1(16)='1' and h_counter>512 and h_counter<512+30 and v_counter<12 else
  "100" when blk1(17) = '1' and h_counter > 544 and h_counter < 544 + 30 and v_counter < 12 else
 "100" when blk1(18)='1' and h_counter>576 and h_counter<576+30 and v_counter<12 else
 "100" when blk1(19)='1' and h counter>608 and h counter<608+30 and v counter<12 else
 "000":
```

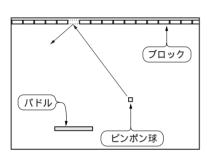
FPGA基板で始める 画像処理回路入門

初期値としてレジスタ blk1 の各ビットはすべて' 1 'にセットし, 20個のブロックを表示します.

リスト8はブロックの表示記述です.ブロックは赤色で表示します.ピンポン球が当たったブロックの消去はリスト8の水色の部分で実現できます.

リスト9はパドルの配置とパドルに当たったピンポン球の跳ね返りの記述です.制御ブロックの下端の垂直座標値は11です.

垂直カウンタがその値に達したとき,ブロックを端から順に調べていきます.該当のブロックが存在し,ピンポン球の水平位置がそのブロックの位置と一致した場合はblk1の該当ビットをリセットします.そしてピンポン球の垂直



プロックの大きさ 横30 ドット×縦12 ドット

図4 ブロック崩し

ピンポン球の跳ね返りを利用して配置したブロックを消していく.

移動方向を下向きに変えます.

ブロック崩しゲームの VHDL ソース・リストは付属 CD-ROM に収めました.

いかがでしょうか.パドルは固定ですがブロックが徐々に消されていく様子が観察できます.写真1は完成したデモ画面です.プロックを3列にして消されたブロックの数をカウントし,2けたの7セグメント数字で表示しています.

仕上げはパドル操作 …ゲームとして完成!

ゲームとして完成させるためには「プレーヤの操作によってパドルを左右に移動させる」仕組みが必要です.**図**5に示すようにスライド・ボリューム(可変抵抗器)を画像ベー

写真2に示すようにスライド・ボリュームを接続し、端子を左右にスライドさせるとADCOの電圧が変化します.

スボードのアナログ入力電圧端子 ADC0 に接続します.

リスト7 パドルの配置(内部信号定義追加)

```
signal blk1 : std_logic_vector (19 downto 0)
:="111111111111111111";
```

リスト9 パドルの配置と跳ね返りの制御

```
puls<=v_counter(6);
process (puls)
begin
      if puls'event and puls='1' then
     ・・・・・・・・・・・・・ (水平方向制御)
            if v_dir='1' then
            else
                   v pos<=v pos-1;
                   if v_pos=pad_v_pos+pad_v_size and h_pos>=pad_h_pos and h_pos<pad_h_pos+pad_h_size then</pre>
                         v_dir<='1';
                   end if;
if v_pos=11 then
                                  for j in 0 to 19 loop
                                    if ( blk1(j)='1' and h_pos+5>=j*32 and h_pos+5<j*32+30) then
                                             blk1(j)<='0';
                                             v_dir<='1';
                                        end if:
                                  end loop;
                       end if;
                   if v pos<=1 then
                        v_dir<='1';
                   end if;
           end if:
      end if;
end process;
```



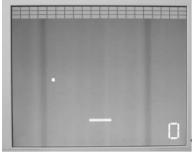


写真1 プロック崩しゲームの画面

完成したデモ画面.パドルは動かないが,ブロックが徐々に消されていく様子が観察できる.3列のブロックの消された数をカウントし,2けたの7セグメント数字で表示する.

図5 スライド・ボリュームによる パドル位置入力

スライドした位置をもとにアナロ グ電圧を生成する.アナログ電 圧に応じてパドルが左右する.

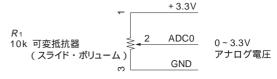




写真2 スライド・ボリュームでパド ル位置を入力する

本誌2007年7月号の付属基板と画像ベースボードで構成したプロック崩しゲーム.画像ベースボードのA-D変換入力端子にスライド・ボリュームを接続する.ボリューム端子を左右にスライドさせると,ADuC7026のADC0端子電圧が変化する.これを読み込んでFPGA内のレジスタに引き渡す.

リスト10 ラケット・データ入力プログラム

スライド・ボリュームの電圧をA-D変換し、その値をFPGA内のラケット位置レジスタに書き込むプログラム.

```
data &= 0x0FFF;
  ラケット位置入力
                                                               return data:
                      ********
                                                          }
#include <ADuC7026.H>
                       // ADuC7026 レジスタ定義ファイル
                                                          int main (void) {
             (*(volatile unsigned short *)
            //ラケット位置レジスタ
                                                                PLLKEY1 = 0x000000aa; // Release PLLKEY
                                                                       = 0x00000021; // Uset external 32kHz
void AD init(void);
                                                                PLLCON
                                                                PLLKEY2 = 0x00000055; // Set PLLKEY
                                                                // Clock select
/**************
                                                                POWKEY1 = 0x00000001; // Release POWKEY
   A/D変換器 (初期化&変換入力)
                                                                POWCON
                                                                        = 0x00000000; // Active mode,41.78MHz
POWKEY2 = 0x000000f4; // Set POWKEY
void AD_init(void)
                                                                // LED
                                                                GPOCON
                                                                       = 0×00000000.
     int i = 0:
                                                                GPOPAR
                                                                       = 0 \times 200000000:
                              // power-on the ADC
                                                                       = 0xFF000000; // P1.7 Output '0'
     ADCCON = 0x0020:
                                                                GP1DAT
     while (i <= 20000) {
                              // wait for ADC to be
                                                               GP1DAT
                                                                       = 0xFFE40000;
                                    fully powered on
                                                                // External memory
                                                               GP2CON = 0x00022220; // nMS0, AE, nRD, nWR
                                                               GP3CON
                                                                       = 0x22222222; // AD7-AD0
     REFCON = 0x03;
                              // internal 2.5V
                                                                       = 0x22222222; // AD15-AD8
                                                               GP4CON
                          reference. 2.5V on Vref pin
                                                               XMCFG
                                                                       = 0x00000001; // External memory enable
                             // ADC Config:
     ADCCON = 0x17A4;
                                                                XM0CON
                                                                       = 0x00000003; // 16bit bus, XMO enable
     fADC/32, acq. time = 16 clocks => ADC Speed = 1MSPS
                                                                XM0PAR
                                                                        = 0x00008710; // WR enable, nWR strobe 2CLK
                                                               AD_init();
short ADIN(int num)
                                                                while (1) {
     short data;
                                                                        RC=ADIN(0)*599/4095;
                                                                                                 // 0 cnannel
     ADCCP = num;
     while (!ADCSTA);
                        // wait for end of conversion
     data = ADCDAT >> 16;
```

リスト 10 は A Du C7026 のパドル・データ入力プログラムです.スライド・ボリュームの電圧を A-D 変換し,その値を FPGA 内部のレジスタ RC に書き込みます.

FPGA 内部のロジックはレジスタRC の値をパドルの位置情報として受け取ります.

参考・引用*文献

(1) アナログ・デバイセズ; 高精度アナログ・マイクロコントローラ ADuC7019/20/21/22/24/25/26/27 データシート, 2006年.

えさき・まさやす (株)イーエスピー企画 代表取締役 いわた・まさお